

Bibliografie colocviu admitere doctorat 2022-2023

Institutul de Mecanica Solidelor

1. R. Voinea, D. Voiculescu, C. Ceașu, *Mecanica*, Editura Didactica și Pedagogica, București, 1983.
2. V. Vâlcovici, Șt. Bălan, R. Voinea, *Mecanică Teoretică*, Editura Tehnică, 1963.
3. L. D. Landau, E. M. Lifșit, *Mecanică*, Editura Tehnică, 1966.
4. H. Abramovich, *Intelligent Materials and Structures* (De Gruyter Textbook) 2016.
5. P. Bratu, *Analiza structurilor elastice. Comportarea la actiuni statice si dinamice*, Editura Impuls, Bucuresti 2011.
6. Bruno Siciliano, Oussama Khatib, *Springer Handbook of Robotics*, pp.1611, Editura Springer- Verlag, 2008, ISBN 978-3-540-23957-4, e- ISBN 978-3-540-30301-5.
7. B. Roffel, B.H.L. Betlem, *Advanced Practical Process Control*, 309 pag, Editura Springer, ISBN 3-540-40480-5.
8. Salvatore Pennacchio, Editor, International Society for Advanced Research, *Emerging Technologies, Robotics and Control Systems Volume 1*, Universita degli Studi Palermo, Italy, ISBN: 978-88-901928-1-4.
9. Theodor Borangiu, *Advanced Robot Motion Control*, Editura AGIR, Editura Academiei Române, ISBN 973-8130-98-0 (Editura AGIR), ISBN 973-27-0976-6 (Editura Academiei Române).
10. Dan Ștefanoiu, Theodor Boragiu, Florin Ionescu, *Robot Modelling and Simulation*, Editura AGIR, Editura Academiei Romane, ISBN 973-8466-74-1(Editura AGIR), ISBN 973-27-1082-9 (Editura Academiei Române).
11. Luige Vlădăreanu, *Controlul în timp real cu automate programabile în mecanica solidelor*, 206 pag, Editura Bren, 2005, ISBN 973-648-431-0, ISBN 973-648-431-7.
12. Paul R.P., *Robot manipulators: Mathematics, programming and control*, The Massachusetts Institute of Technology, U.S.A., 1982.
13. Neagoe Mircea, *Cinematica roboților industriali.*Precizia roboților*, Editura Universității „Transilvania” din Brașov, ISBN 973-635-020-7.
14. Vukobratović M., Potkonjak V., *Dynamics of Manipulation Robots*, Springer-Verlog Berlin Heidelberg New York, 1982
15. Vukobratovic Miomir, Vejko Potkonjak, Vladimir Matijevic, *Microprocessor-based and intelligent systems engineering*, 246 pag., Editura Kluwer Academic, ISBN 1-4020-1809-6.

16. Vukobratovic Miomir, Dragoljub Surdilovic, Yury Ekalo, Dusko Katic, *Dynamics and robust control of robot-environment interaction*, *New Frontiers in Robotics*, Editura World Scientific Publishing, 2009, pp. 657, ISBN-13 978-981-283-475-1, ISBN-10 981-283-475-3
17. Balcu I, *Vibrații ale sistemelor mecanice*, Ed. Lux Libris, Brasov, 1996
18. Bratu P. *Mecanica sistemelor deformabile*, Ed. Impuls, Bucuresti, 2006
19. Bratu P. *Vibrațiile sistemelor elastice*, Ed. Tehnica Bucuresti, 2000
20. Buzdugan Gh., Fetcu L., Rades M., *Vibrațiile sistemelor mecanice*, Ed. Academiei, 1979
21. Sireteanu T., s.a. *Vibrațiile aleatoare ale automobilelor*
22. Voinea R., Voiculescu D., Simion Fl., *Introducere în mecanica solidului*, Ed. Academiei 1981
23. Bratu P. – *Acustica Interioară*, Editura Impuls, 2007
24. Bratu P. – *Mecanica Teoretică*, Editura Impuls, 2005
25. Buzdugan Gh. – *Vibrațiile sistemelor elastice*, Editura Academiei, 1985
26. Enescu N. – *Acustica Tehnică*, Editura Politehnica, București, 2005
27. Voinea R. – *Vibrațiile Structurilor*, Editura Didactică și Pedagogică, 1987
28. N. POP, *Variational analysis and numerical methods for contact problems in elasticity*, Editura Universității de Nord din Baia Mare, 2009.
29. Bruno Siciliano, L. Sciavicco, Luigi Villani, G. Oriolo (Eds.), *Advanced Textbooks in Control and Signal Processing*, pp. 644, Springer 2009.
30. T. Kröger, F. M. Wahl (Eds.), *Advances in Robotics Research*, Institut für Robotik und Prozessinformatik, Springer-Verlag Berlin Heidelberg, 2009
31. Lefter, C-G., *Ecuații diferențiale și sisteme dinamice*, Editura Alexandru Myller, Iasi, 2006
32. Radu P Voinea, Ion V Stroe, *Introducere în teoria sistemelor dinamice*, Editura Academiei Române, 2000.